

Метод ближайших соседей

Виктор Владимирович Китов

Содержание

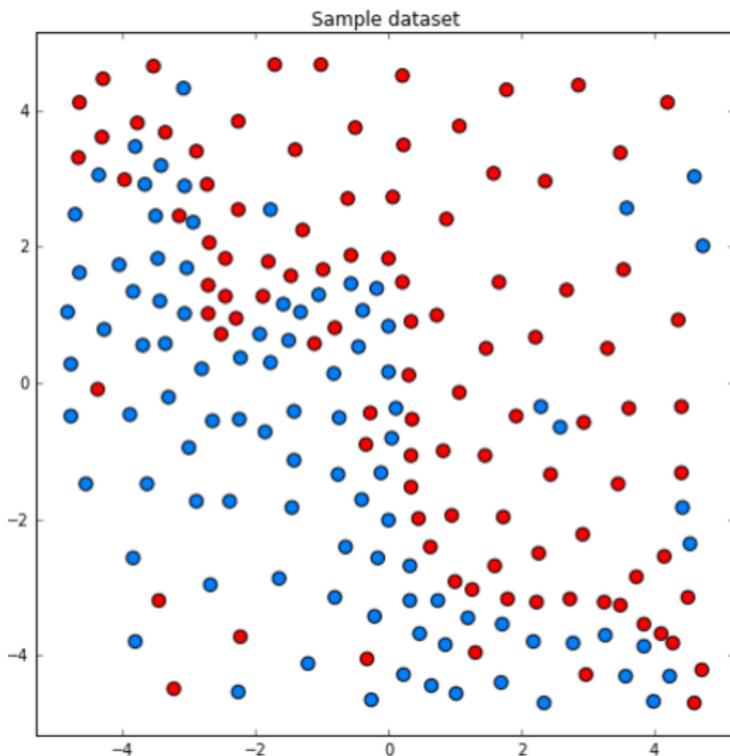
- 1 Простейший вариант
- 2 Выбор метрики
- 3 Взвешенный учет ближайших соседей

Метод K -ближайших соседей (K -nearest neighbours)

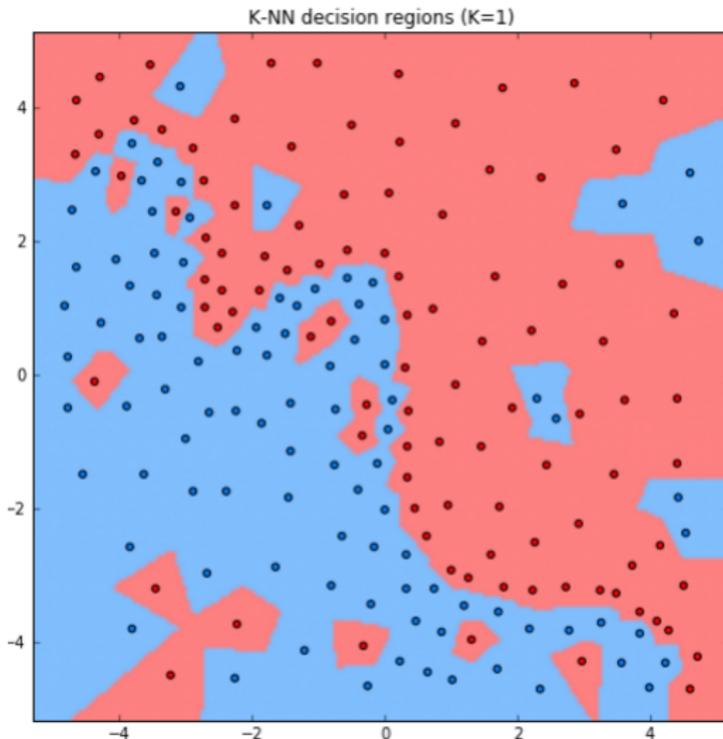
Классификация методом K ближайших соседей

- 1 Найти K ближайших объектов к интересующему объекту x в обучающей выборке.
 - 2 Сопоставить x самый часто встречающийся класс среди K соседей.
- Случай $K = 1$: алгоритм ближайшего соседа (nearest neighbour)
 - Случай $K = N$: константный прогноз наиболее частым классом в выборке.
 - В случае регрессии нужно усреднить характеристики k ближайших соседей.
 - Основное предположение метода:
 - близкие объекты выдают похожие ответы

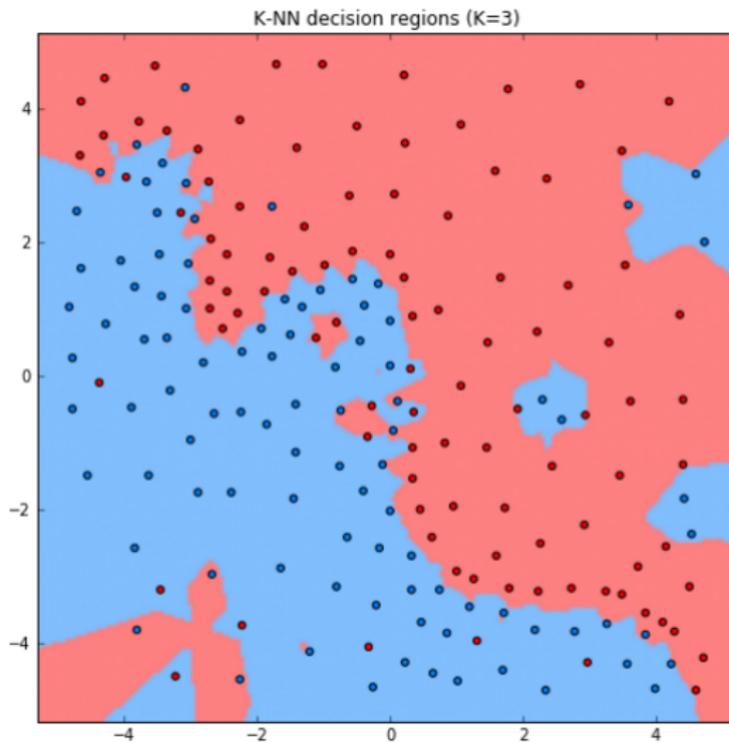
Пример: обучающая выборка



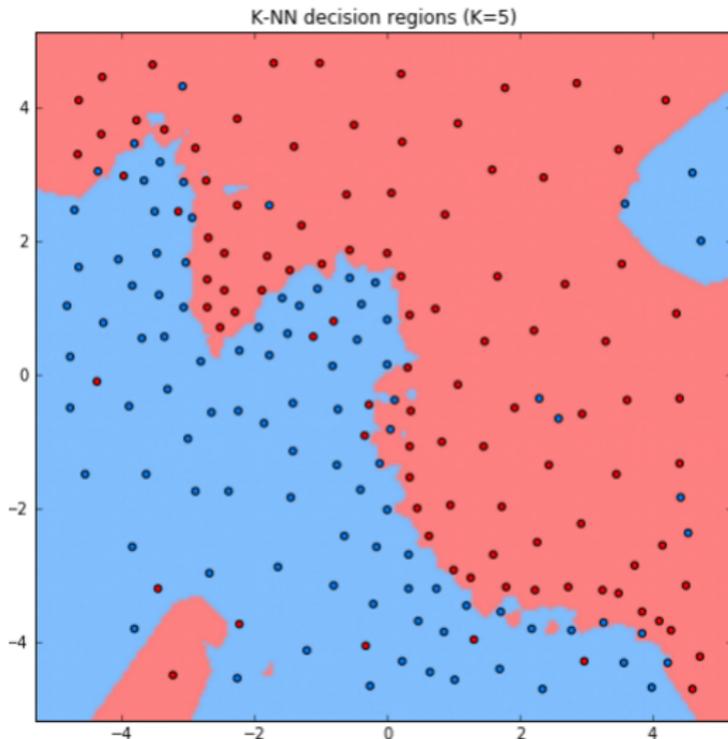
Пример: K-NN, классификация



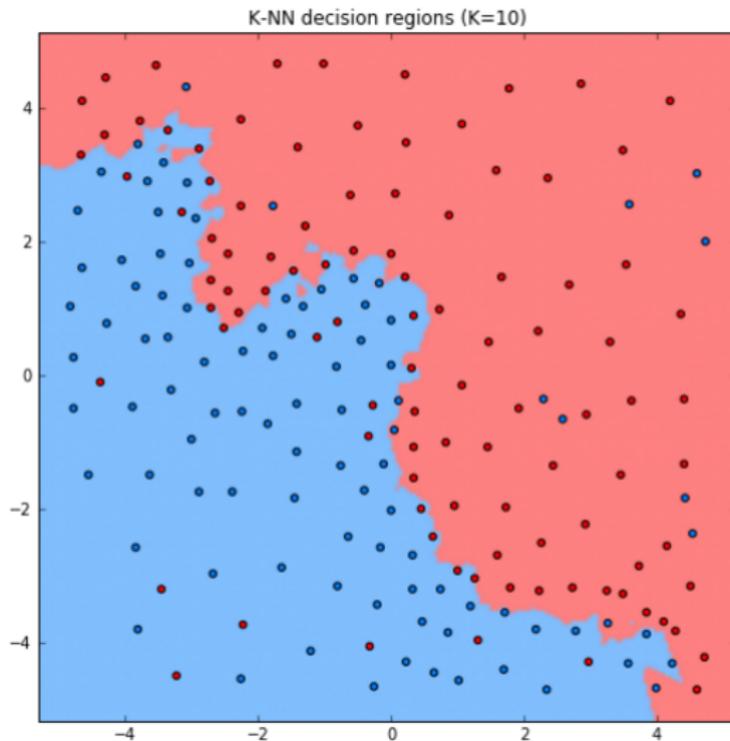
Пример: K-NN, классификация



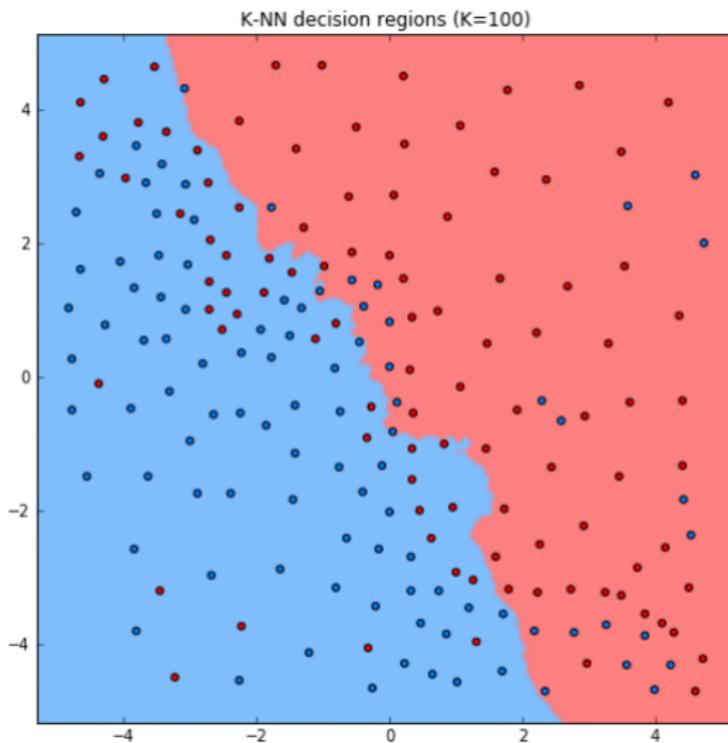
Пример: K-NN, классификация



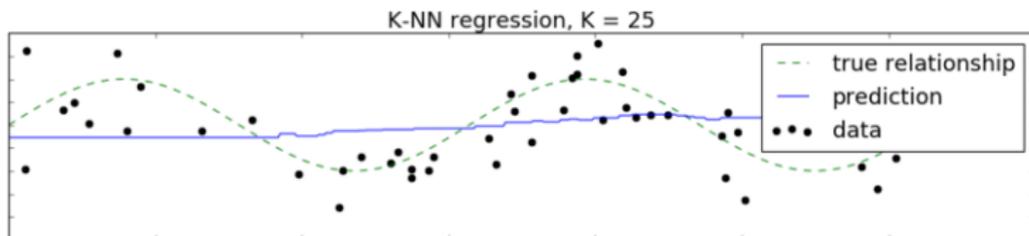
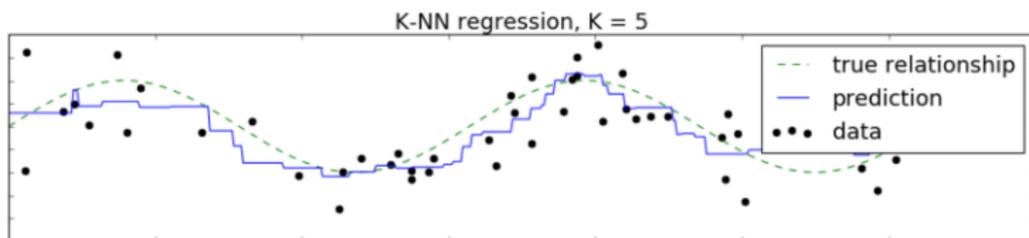
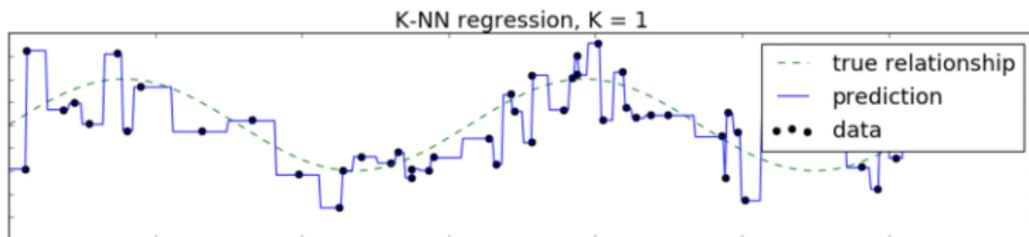
Пример: K-NN, классификация



Пример: K-NN, классификация



Пример: K-NN, регрессия



Параметры метода

- Параметры:
 - число соседей K
 - функция близости $\rho(x, y)$
- Вариант метода с адаптивным K по точности ближайших соседей.

Свойства

- Преимущества:
 - нужно знать только ф-цию близости между объектами, сами признаки не нужны.
 - может быть применен к объектам любой сложности, если задана ф-ция близости
 - простая логика работы, легко объяснить и реализовать
 - интерпретируемость (case based reasoning)
 - не требует обучения
 - может применяться в online случаях.
 - K-CV можно заменить на LOO оценивание.
- Недостатки:
 - медленная классификация со сложностью $O(N)$
 - требования по памяти тоже $O(N)$, т.к. нужно хранить всю выборку
 - точность ухудшается с ростом размерности пространства

Содержание

- 1 Простейший вариант
- 2 Выбор метрики**
- 3 Взвешенный учет ближайших соседей

Нормализация признаков

- Чаще всего используется Евклидова метрика близости:

$$\rho(x, z) = \sqrt{\sum_{d=1}^D (x^d - z^d)^2}$$

- Необходимо нормализовывать признаки.
 - Определим μ_j , σ_j , L_j , U_j как среднее значение, стандартное отклонение, минимальное и максимальное значение j -го признака.

Преобразование	Свойства результата
$x'_j = \frac{x_j - \mu_j}{\sigma_j}$	среднее=0, дисперсия=1.
$x'_j = \frac{x_j - L_j}{U_j - L_j}$	принадлежит интервалу [0, 1].

Нормализация признаков

- Нелинейные трансформации для признаков, допускающих редкие большие значения:
 - $\tilde{x}^i = \log(x^i)$
 - $\tilde{x}^i = (x^i)^\rho, 0 \leq \rho < 1$
- Для $F_i(\alpha) = P(x^i \leq \alpha)$ преобразование $\tilde{x}^i \rightarrow F_i(x^i)$ даст признак, равномерно распределенный на $[0, 1]$.

Выбор функции расстояния

Metric	$d(x, z)$
Евклидова	$\sqrt{\sum_{i=1}^D (x^i - z^i)^2}$
L_p	$\sqrt[p]{\sum_{i=1}^D (x^i - z^i)^p}$
L_∞	$\max_{i=1,2,\dots,D} x^i - z^i $
L_1	$\sum_{i=1}^D x^i - z^i $
Canberra	$\frac{1}{D} \sum_{i=1}^D \frac{ x^i - z^i }{x^i + z^i}$
Ланса-Уильямса	$\frac{\sum_{i=1}^D x^i - z^i }{\sum_{i=1}^D x^i + z^i}$
косинусная мера	$1 - \frac{1}{\pi} \cos^{-1} \left(\frac{\sum_{i=1}^D x^i z^i}{\sqrt{\sum_{i=1}^D (x^i)^2} \sqrt{\sum_{i=1}^D (z^i)^2}} \right)$

Содержание

- 1 Простейший вариант
- 2 Выбор метрики
- 3 Взвешенный учет ближайших соседей**

Взвешенный учет

Определим $x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_N}$ как переупорядочивание x_1, x_2, \dots, x_N по расстоянию до x : $\rho(x, x_{i_1}) \leq \rho(x, x_{i_2}) \leq \dots \leq \rho(x, x_{i_N})$.

Определим $z_1 = x_{i_1}, z_2 = x_{i_2}, \dots, z_K = x_{i_K}$.

Метод ближайших соседей можно определить через C дискриминантных функций:

$$g_c(x) = \sum_{k=1}^K \mathbb{I}[z_k \in \omega_c], \quad c = 1, 2, \dots, C.$$

Взвешенный учет ближайших соседей:

$$g_c(x) = \sum_{k=1}^K w(k, \rho(x, z_k)) \mathbb{I}[z_k \in \omega_c], \quad c = 1, 2, \dots, C.$$

Часто выбираемые веса

Независимые от x :

$$w_k = \alpha^k, \quad \alpha \in (0, 1)$$

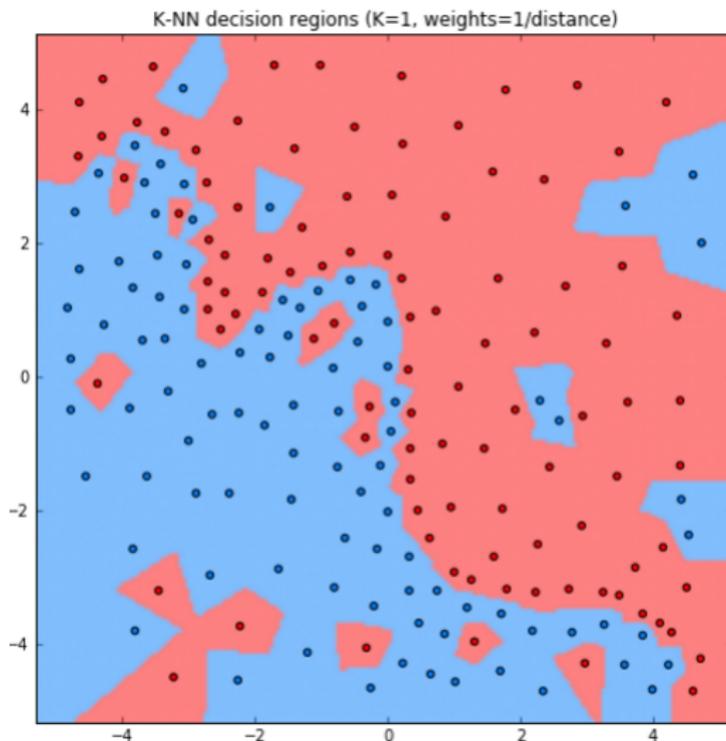
$$w_k = \frac{K + 1 - k}{K}$$

Зависимые от x :

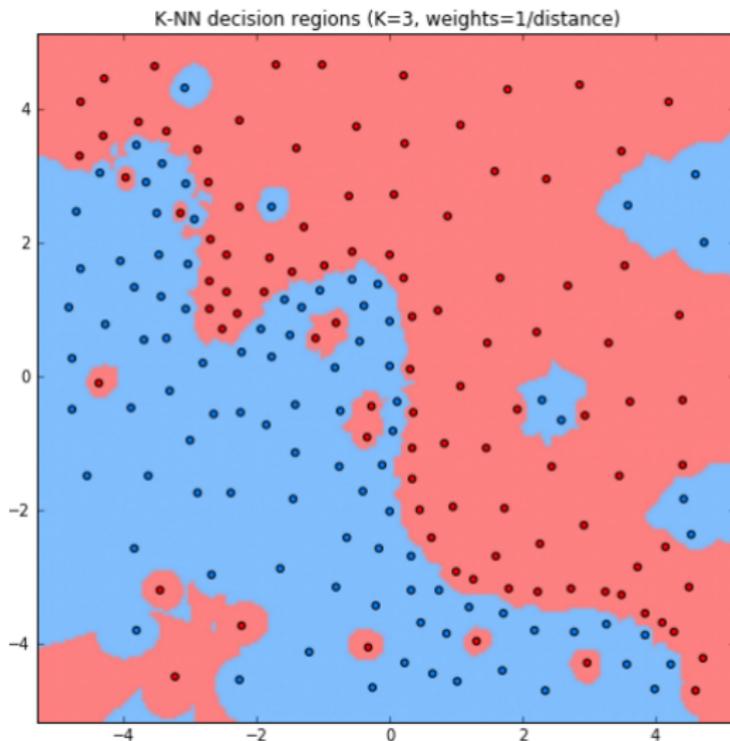
$$w_k = \begin{cases} \frac{\rho(z_K, x) - \rho(z_k, x)}{\rho(z_K, x) - \rho(z_1, x)}, & \rho(z_K, x) \neq \rho(z_1, x) \\ 1 & \rho(z_K, x) = \rho(z_1, x) \end{cases}$$

$$w_k = \frac{1}{\rho(z_k, x)}$$

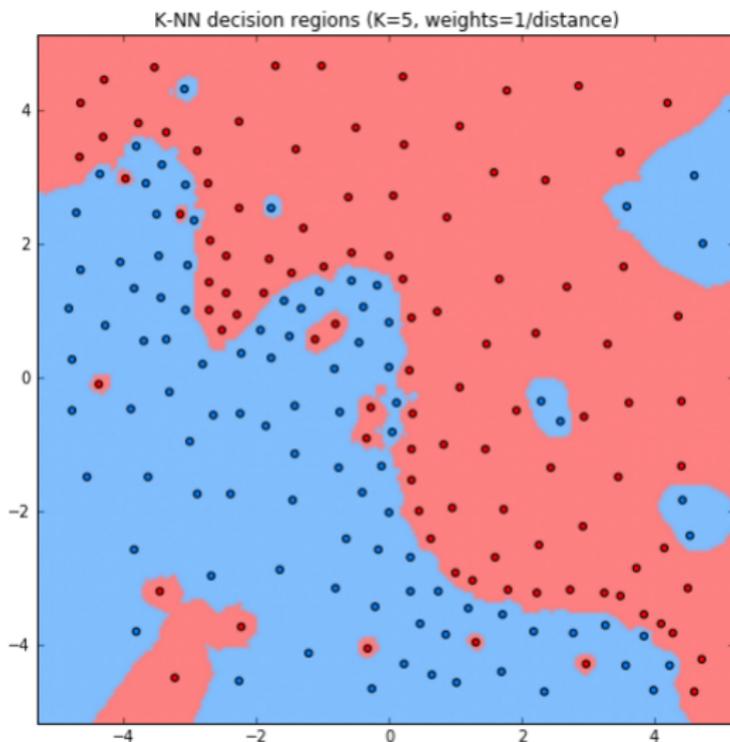
Пример: K-NN, классификация с весами



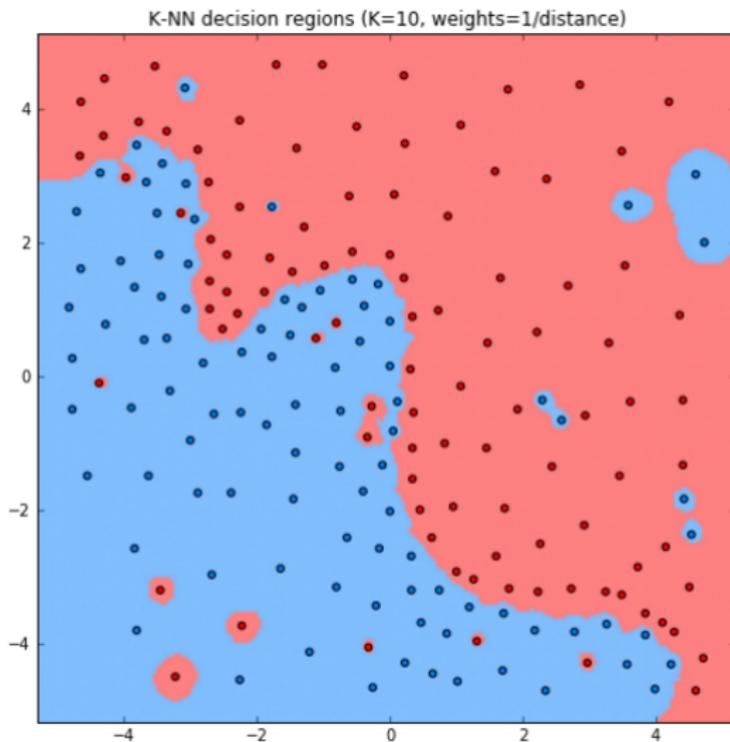
Пример: K-NN, классификация с весами



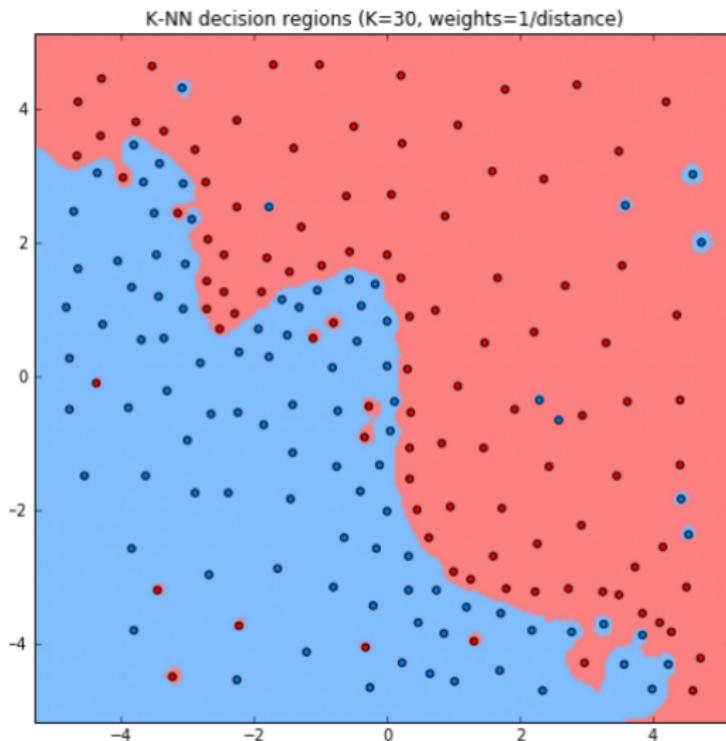
Пример: K-NN, классификация с весами



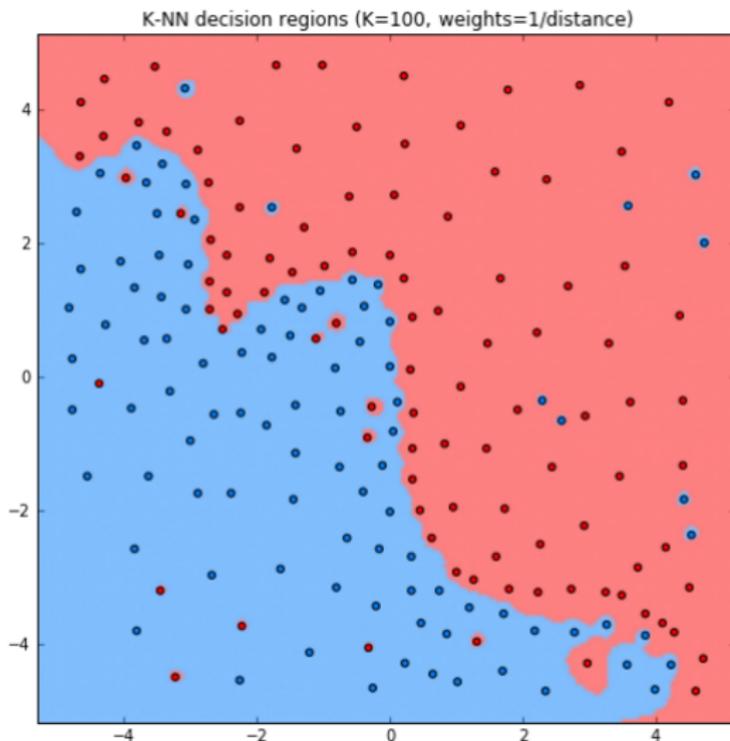
Пример: K-NN, классификация с весами



Пример: K-NN, классификация с весами



Пример: K-NN, классификация с весами



Пример: K-NN, регрессия с весами

